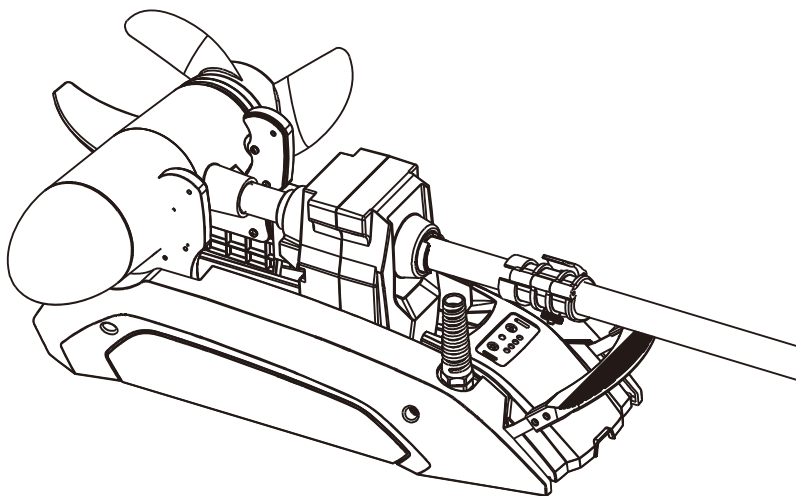
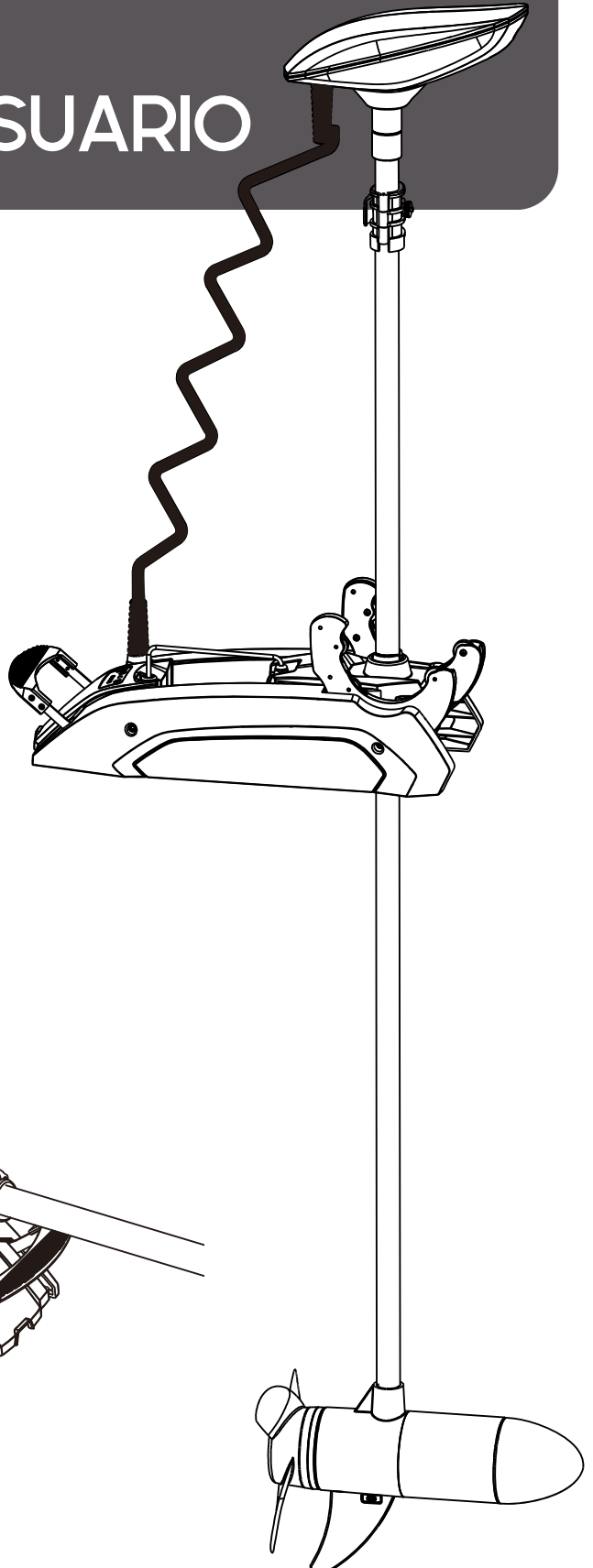




MOTOR EW110 MANUAL DEL USUARIO



Contenido

Control remoto



ESPECIFICACIONES

MODELO	EW110/87"
VOLTAJE (V)	36
EMPUJE MÁXIMO (LB)	110
MAX.RPM	2300
VELOCIDAD	VARIABLE
LONGITUD DEL EJE (PULGADAS)	87"/221cm
PARED DEL EJE (MM)	5mm
DIÁMETRO DEL EJE (PULGADAS/MM)	1.2"/30mm
PROMEDIO DE AMPERIOS (A/H)	48AMP
CONSUMO MÁXIMO DE AMPERIOS	55AMP
MAX WATTS	1980
HÉLICE	3 HOJAS ANTI HIERBA
CONTROL REMOTO	DIGITAL
CONTROL DE PEDAL	OPCIONAL
CALIBRE DEL CABLE	9 AWG
BATERÍA REQUERIDA	36V
TAMAÑO MIN. RECOMENDADO DE BATERÍA	80-120 AMP/h
TAMAÑO DEL BARCO	≤10m
PESO DEL MOTOR	24KGS

**** NOTA:** esto debe utilizarse únicamente como guía. Consulte con su proveedor de baterías para confirmar el tamaño requerido de batería marina de ciclo profundo que será apropiado para su situación. Su motor está equipado con protección de voltaje, protección de corriente y control de temperatura de sobrecalentamiento incorporados. No es necesario el uso de un disyuntor.

ÍNDICE

INSTALACIÓN

Pre instalación check list	→	5 - 6
Instalación montura directa	→	7
Instalación con soportes de liberación rápida	→	8 - 9
Montaje de la hélice	→	10
Instrucciones de despliegue	→	11
Instrucciones de estiba	→	12
Batería y energía	→	13 - 14
Control remoto	→	15 - 16
Control de pedal opcional	→	17

FUNCIONES Y USOS GPS

Para comenzar	→	18
Encendido inicial	→	19
Calibraciones	→	20
Modo manual	→	21
Modo ancla	→	22
Modo piloto	→	23
Velocidad GPS	→	23
Modo curso	→	23
Control crucero	→	24
Grabación de rutas	→	24
Modo navegación	→	25
Mantenimiento	→	26 - 27
Solución de problemas	→	28 - 29 - 30
Mantenimiento	→	30
Sensor del control remoto	→	31-32

PRE INSTALACIÓN

- Familiarícese con este manual de usuario y las distintas partes de su motor, etiquetadas en las ilustraciones.
- Seleccione la ubicación de montaje deseada en la embarcación
- Batería marina de ciclo profundo (su motor no está diseñado para usarse con baterías de coche/camión/ motocicleta). Para más información sobre las baterías apropiadas para su motor, consulte la página 15.

Compruebe la longitud del cable de la batería en relación con la ubicación de su batería marina de ciclo profundo. Si es necesario prolongar el cable de la batería, consulte la tabla de la página 15.

MONTAJE DEL MOTOR EN LA EMBARCACIÓN

HERRAMIENTAS/MATERIAL NECESARIO

- Taladro eléctrico.
- Broca de 6 mm.
- Destornillador Phillips.
- Llave hexagonal de 5 mm (para el montaje opcional de la placa de liberación rápida).
- Llave inglesa de 10 mm.
- Llave de tuercas del propulsor (suministrada).
- Grasa marina.



Llave inglesa



Broca 6mm



Destornillador



Llave Allen 5mm



Taladro



Grasa Marina



Llave para tuercas

INSTALACIÓN

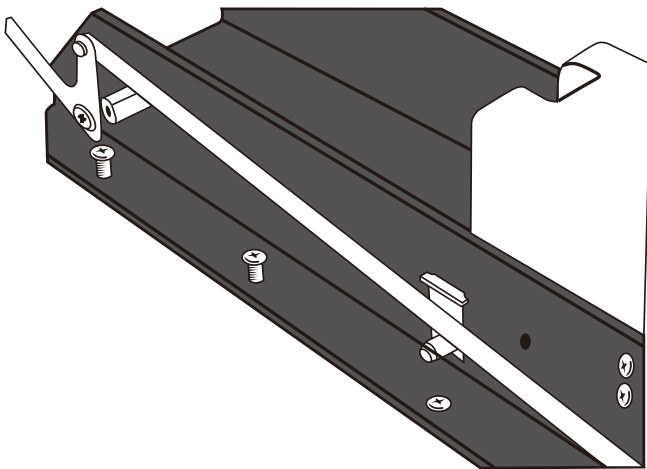
Hay 2 maneras de fijar su motor a su barco.

Opción 1 - Instalación directa del motor a su barco sin un soporte de liberación rápida.

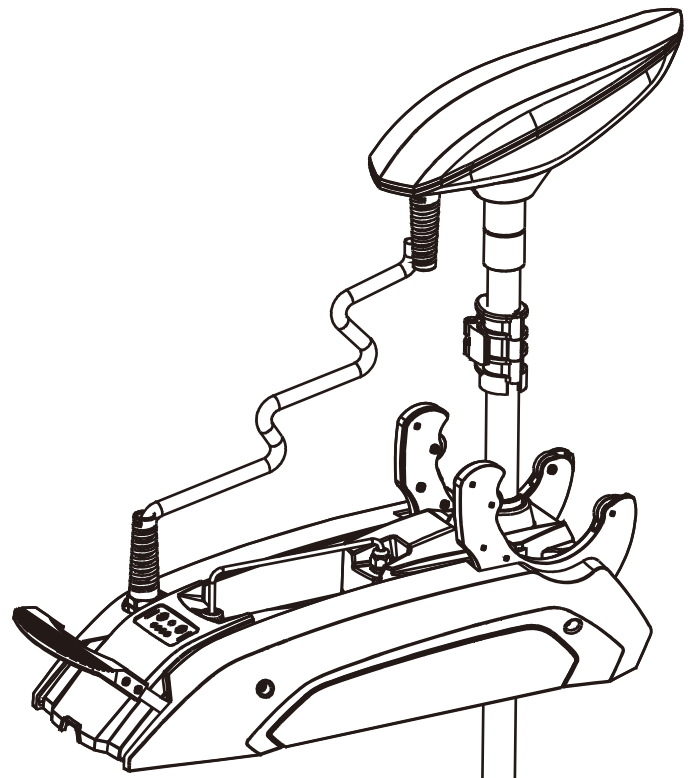
Opción 2 - Instalación del motor a su barco con un soporte de liberación rápida opcional.

Retire las cubiertas laterales para exponer la placa de montaje. Una vez montado el motor, vuelva a colocar las tapas.

Para retirar las placas laterales, quite los tornillos de cabeza como se muestra. Para volver a montar la placa lateral colóquela en su posición y vuelva a apretar los tornillos. No apriete demasiado los tornillos.



Coloque los pernos a través de la placa de montaje y la cubierta de proa.



AVISO:

Electrowave no acepta ninguna responsabilidad por daños personales o materiales causados durante el montaje de este motor. Lleve ropa de protección adecuada y gafas/protección facial. Evite el contacto y/o la inhalación de polvo de fibra de vidrio o virutas de aluminio.

INSTALACIÓN

OPCIÓN 1

MONTAJE DEL MOTOR SIN EL SOPORTE DE LIBERACIÓN RÁPIDA OPCIONAL

Antes de comenzar el proceso de montaje del motor en su embarcación, asegúrese de que todo el conjunto de montaje debe ser montado en una posición horizontal y nivelada, lo más cerca posible de la línea central del barco. El motor no tiene que estar necesariamente orientado hacia delante.

En cubiertas ligeramente curvadas, deben utilizarse arandelas distanciadoras o bloques para garantizar un montaje nivelado de la base del motor. En algunos casos puede ser necesario fabricar un zócalo de montaje de aleación o fibra de vidrio para proporcionar una ubicación nivelada. Si no está seguro, consulte a su técnico náutico.

Utilice pernos de 6 mm o 1/4», arandelas y tuercas de seguridad de nailon. Todos los elementos de fijación deben ser de acero inoxidable de grado 316. En embarcaciones de aluminio, utilice arandelas de goma finas, material de junta o una película de silicona marina de polimerización neutra para limitar el contacto de los pernos con la aleación y reducir la electrólisis.

1 «Ajuste en seco» para determinar la posición más adecuada en el barco. Elija un sitio que ofrezca la menor exposición a fuertes salpicaduras o posibilidad de inmersión, especialmente de la unidad principal y la parte trasera de la base de montaje.

2 Retire las placas laterales de la base de montaje para revelar los seis soportes de montaje. Al menos cuatro deben fijarse a la cubierta de la embarcación con pernos, arandelas y tuercas homologados.

3 Con el motor en posición de estiba, compruebe que ninguna parte de todo el conjunto, incluido el eje y la unidad del cabezal, esté obstruida por ninguna parte de la embarcación, por ejemplo, barandillas, asientos, escotillas de apertura, etc. Compruebe que ninguna parte de la embarcación impide el despliegue completo del motor.

4 Compruebe con el motor en posición desplegada que el eje no entra en contacto con ninguna parte del casco. Deje al menos 30 mm de espacio libre desde la borda de la embarcación.

5 Compruebe con el motor en posición desplegada que la hélice y la unidad inferior no entran en contacto con ninguna parte del casco en una rotación completa de 360°.

6 Marque los posibles rebordes de montaje en la cubierta inferior. Compruebe que todos los soportes permiten el acceso cubierta para el perno, las arandelas y la llave que sobresalen. Marque y taladre los agujeros.

7 Coloque al menos cuatro tornillos a través de la placa de montaje del motor y a través de la cubierta de proa. Coloque las arandelas y tuercas de nylon desde abajo. No apriete demasiado.

8 Aplique una ligera capa de grasa marina a los puntos de pivote de la palanca de bloqueo/liberación y a los puntos de pivote de la caja giratoria de la caja de giro. Vuelva a colocar los paneles laterales.

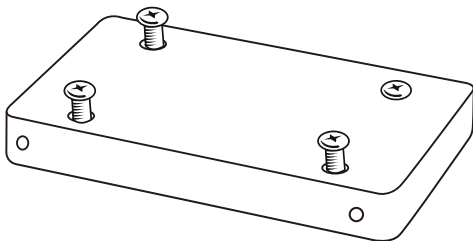
OPCIÓN 2 - (SOPORTE DE LIBERACIÓN RÁPIDA DE NYLON)

FIJACIÓN DEL MOTOR A LA EMBARCACIÓN SOPORTE DE LIBERACIÓN RÁPIDA DE NYLON OPCIONAL

Antes de comenzar el proceso de fijación del motor a su embarcación, por favor asegúrese de que todo el conjunto de montaje, incluida la placa de cierre rápido opcional, debe montarse en una posición horizontal y nivelada, lo más cerca posible de la línea central de la embarcación. El motor y la placa de liberación rápida no tienen por qué estar orientados directamente hacia delante. En cubiertas ligeramente curvadas se deben utilizar arandelas espaciadoras o bloques para garantizar un montaje nivelado de la base del motor y/o de la placa de cierre rápido inferior. En algunos casos puede ser necesario fabricar un zócalo de montaje de aleación o fibra de vidrio para proporcionar una ubicación nivelada. Si no está seguro, consulte a su técnico náutico.

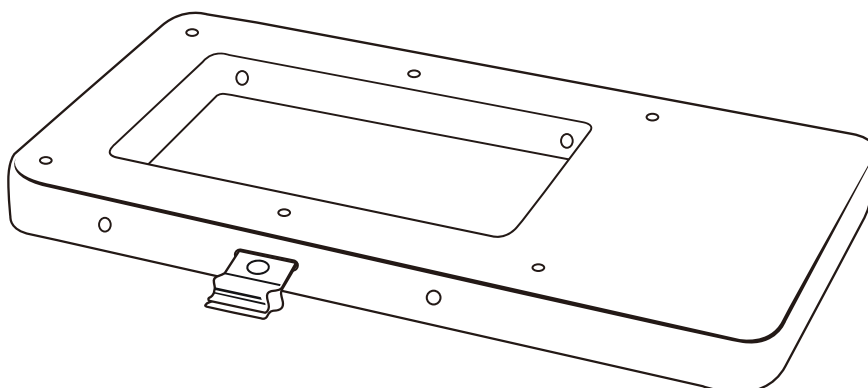
1. INSTALACIÓN DE LA PLACA INFERIOR DE LIBERACIÓN RÁPIDA

Fije la placa inferior de liberación rápida a la proa de la embarcación, asegurándose de que está en la línea central de la embarcación y colocada lo suficiente adelante para que cuando el motor esté acoplado eje del motor no haga contacto con la goma de la borda de la embarcación. Con la placa en posición, marque los orificios para taladrar, asegurándose de que la proa quede libre y accesible. Fije la placa inferior de liberación rápida a la proa utilizando los tornillos, tuercas y arandelas de acero inoxidable suministrados. Es importante que el barco esté nivelado.

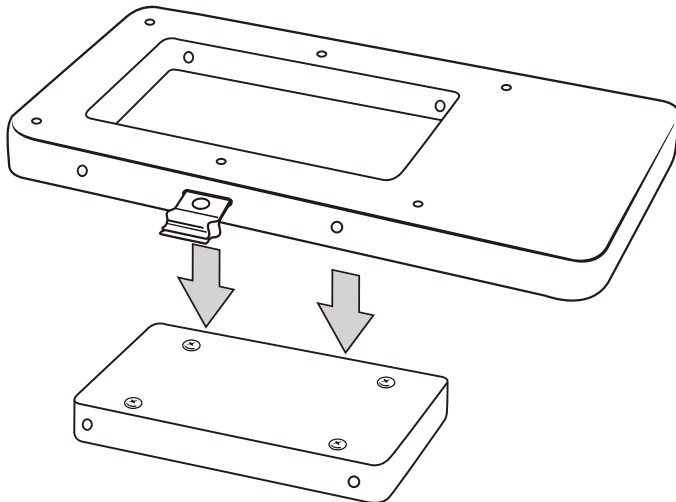


2. INSTALACIÓN DE LA PLACA SUPERIOR DE LIBERACIÓN RÁPIDA

Retire las cubiertas laterales del soporte del motor. Usando las arandelas de voltios y las tuercas suministradas, fije la placa superior de liberación rápida al soporte del motor. La huella de la placa superior incluye varios agujeros pre-taladrados para adaptarse a una variedad de tipos de motor.



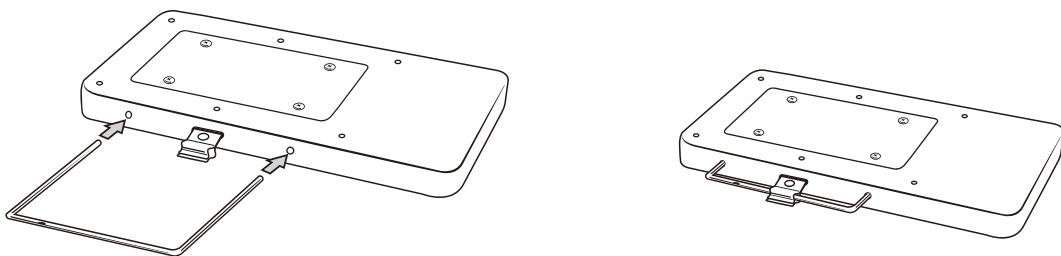
3. COLOQUE EL SOPORTE DEL MOTOR CON LA PLACA SUPERIOR DE LIBERACIÓN RÁPIDA SOBRE LA PLACA INFERIOR QUE HA MONTADO EN LA EMBARCACIÓN EN EL PASO 1.



Placa superior (Fijada al soporte del motor)

Placa inferior (Fijada a la embarcación)

4. PARA BLOQUEAR AMBAS PLACAS JUNTAS, EMPUJE EL CABLE DE BLOQUEO DE ACERO HASTA EL FONDE EN LOS ORIFICIOS QUE SE MUESTRAN AQUÍ, DE MODO QUE EL CABLE QUEDE ASEGURADO POR EL CIERRE METÁLICO.



AVISO: ELECTROWAVE no acepta ninguna responsabilidad por daños personales o materiales causados durante el montaje de este motor. Por favor, use ropa protectora adecuada y gafas / cara protección facial. Evite el contacto y/o la inhalación de polvo de fibra de vidrio o virutas de aluminio.

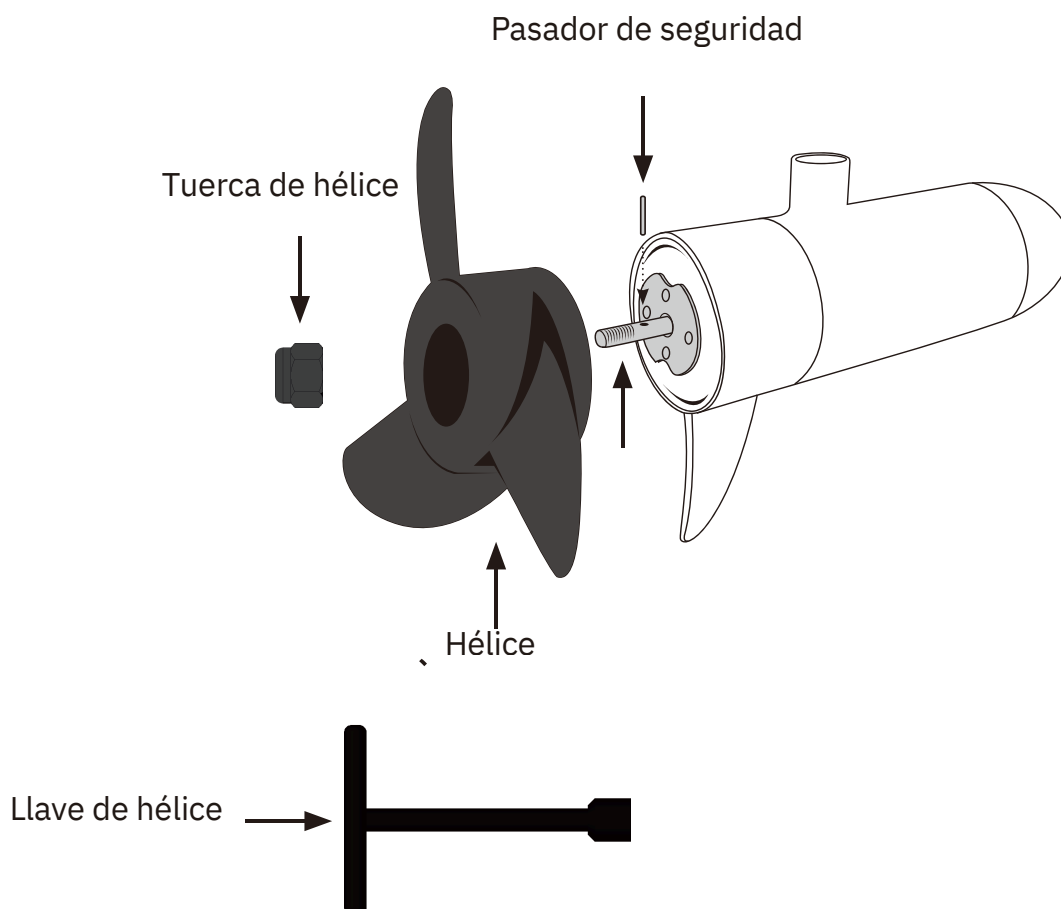
MONTAJE DE LA HÉLICE

COLOCACIÓN DE LA HÉLICE

Antes de hacer nada con la hélice, asegúrese de que los cables de la batería estén desconectados.

1: Coloque el pasador de seguridad en el eje como se muestra.

2: Alinee la hélice con el pasador de seguridad del eje (hay una ranura en la parte posterior de la hélice en la que debe encajar el pasador de seguridad) y apriete firmemente la tuerca de la hélice con la llave para hélices. No apriete demasiado; compruébelo con regularidad.



INSTRUCCIONES PARA DESPLEGAR

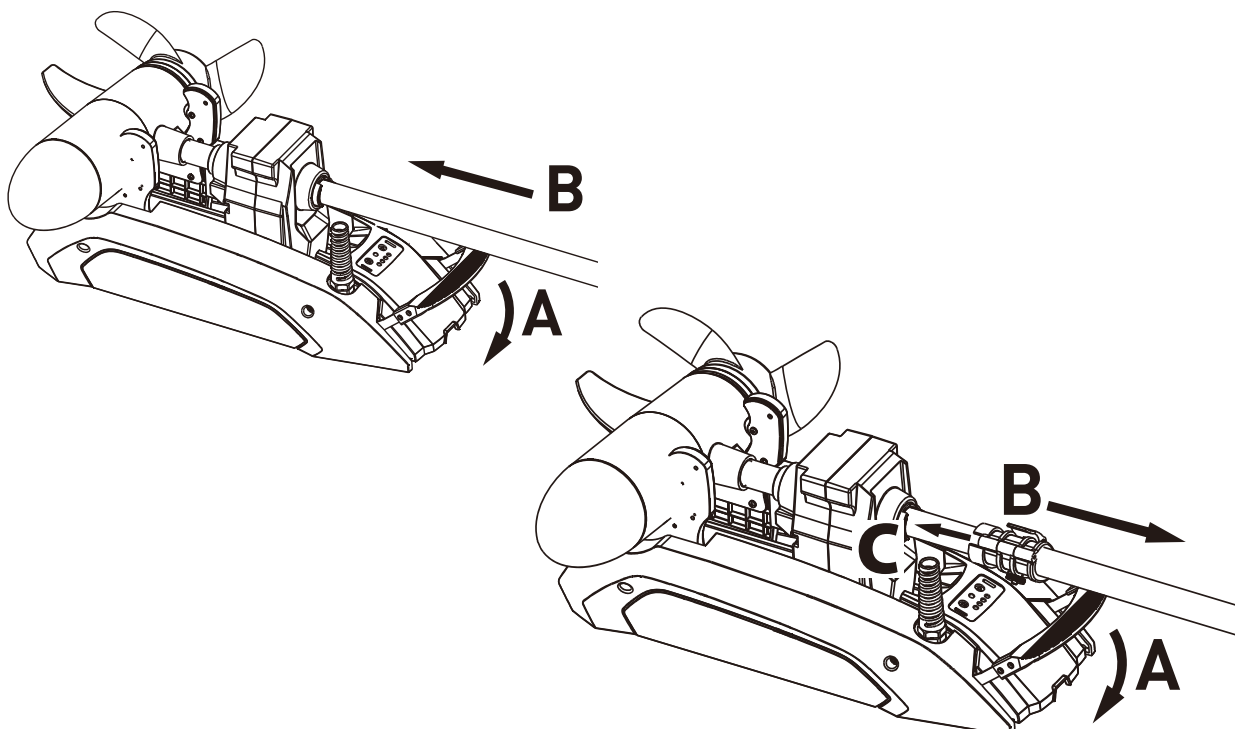
IMPORTANTE POR FAVOR LEER ANTES DE USAR.

Si no despliega su HAIBO como se describe a continuación puede dañar su unidad, invalidando su garantía, y podría lesionarle a usted y/o a otras personas.

NOTA - Su motor no está diseñado para liberarse del soporte presionando la palanca de liberación solamente.

1. Deslice el collarín de profundidad hacia arriba por el eje (hacia usted) y apriételo en posición de funcionamiento.
2. Presione la palanca de desbloqueo (A) para soltar el soporte de bloqueo delantero y deslice **SIMULTÁNEAMENTE** el eje (B) hacia delante y hacia abajo a través de la caja giratoria y gire para bajar con cuidado al agua hasta que el collarín de profundidad encaje con el collarín de la caja de giro superior.
3. Asegúrese de que el nivel de bloqueo (A) está en la posición superior y que la caja de giro está bloqueada.
4. Ajuste el collar de profundidad (C) para asegurarse de que la hélice esté completamente sumergida en todo momento.

Peligro de aprisionamiento. Mantenga los dedos alejados de los collares.



INSTRUCCIONES DE ESTIBA

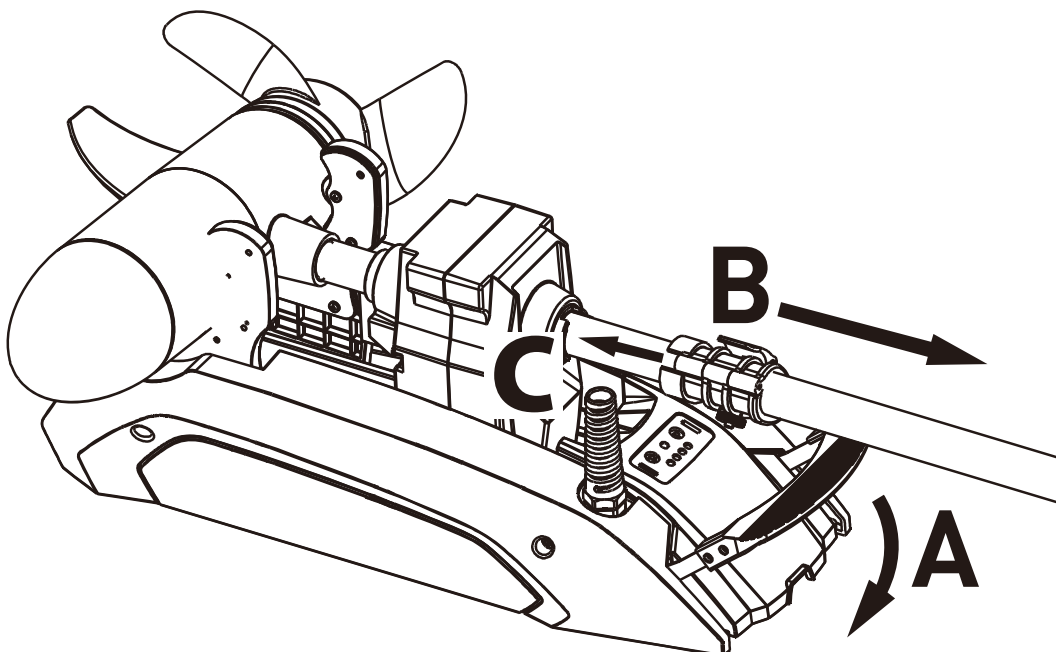
IMPORTANTE POR FAVOR, LEER ANTES DE USAR.

Si no guarda su motor como se describe a continuación, puede dañar su unidad, invalidando su garantía, y podría lesionarle a usted y/o a otras personas.

1. Presione y MANTENGA PRESIONADA la palanca de bloqueo (A) y SIMULTÁNEAMENTE deslice el eje (B) hacia usted, a través de la caja giratoria pivotante. Suelte la palanca de bloqueo (A) y continúe hasta que la unidad de la hélice vuelva a asentarse en el soporte de bloqueo abierto. Debe oírse un clic cuando el soporte se bloquea en la posición de reposo y la palanca de bloqueo se levanta.
2. Para evitar un despliegue accidental, deslice el collarín de profundidad (C) por el eje hasta la caja de giro y apriételo.
3. Asegúrese de que el motor está correctamente guardado y asegurado antes de viajar a gran velocidad por el agua o en carretera, puede requerirse un soporte adicional de la unidad principal. Asegúrese de que el motor está correctamente guardado y asegurado antes de conducir o mover la embarcacion para evitar daños

AVISO:

ELECTROWAVE no acepta ninguna responsabilidad por lesiones o daños causados en el despliegue o estiba incorrectos de este motor.



BATERÍA Y ENERGÍA

TIPO DE BATERÍA La electrónica de precisión de este producto requiere una BATERÍA MARINA DE 24V en caso del EW80 y 36V en caso del EW110 DE CICLO PROFUNDO, tamaño óptimo 100-150 amperios hora.

Las baterías marinas de ciclo profundo proporcionan una potencia sostenida con un bajo consumo de corriente durante periodos prolongados. Pueden descargarse hasta niveles bajos sin desarrollar «memoria» y pueden recargarse por completo cientos de veces a lo largo de su vida útil. Una batería de coche o camión está diseñada para proporcionar un pulso de «potencia de arranque» durante un corto período de tiempo, puede desarrollar una «memoria» que impida la recarga completa y puede producir picos de corriente que pueden dañar los componentes electrónicos sensibles de su motor.

EL USO DE UNA BATERÍA DE CICLO PROFUNDO NO MARINA PUEDE ANULAR LA GARANTÍA.

CARGA DE LA BATERÍA

El motor debe estar desconectado de la batería antes de que comience la carga. Esto incluye alternadores o cualquier sistema de carga. Electrowave recomienda un cargador «inteligente» capaz de recargar una batería de ciclo profundo con al menos 8 amperios antes de pasar a una fase de mantenimiento para mantener la carga completa.

CAÍDA DE TENSIÓN

Si necesita un cable más largo que el suministrado con el motor, debe utilizar un cableado del calibre correcto.

Cuanto mayor sea la distancia entre la batería y el motor, mayor será la posibilidad de que se produzcan caídas de tensión perjudiciales, a menos que se utilice un cable del calibre adecuado. A continuación se muestra sólo una guía.

LONGITUD DEL CABLE	CALIBRE SUGERIDO
1m	6 AWG / 6GA
3m	4 AWG / 4GA
6m	2 AWG / 2GA

Su técnico naval o electricista podrán aconsejarle sobre su configuración particular.

BATERÍA Y ENERGÍA

CONECTANDO EL MOTOR A LA BATERÍA.

Las conexiones del cableado del motor deben ajustarse a los mejores estándares marinos. Soldadas, selladas protegido contra el encogimiento por calor.

Si duda de su capacidad para realizar conexiones estancas de calidad o carece de equipo, consulte a un técnico naval o electricista.

Su motor viene equipado de fábrica con una longitud estándar de cableado flexible doble con terminales de anillo para conectar a la batería, disyuntor, fusible, interruptor seccionador o bornes.

Antes de conectar los cables del motor a los bornes de la batería, asegúrese de que todos los interruptores están en la posición OFF y manténgase alejado de la batería. Antes de conectar los cables del motor a los terminales de la batería, asegúrese de que todos los interruptores están en posición OFF y manténgase alejado de la hélice.

Conecte el cable rojo al terminal positivo (+) y el cable negro al terminal negativo (-).

Asegúrese de que los terminales están limpios. Una conexión limpia minimizará el desperdicio de energía y le proporcionará la máxima potencia de la batería.

Si necesita una conexión de cableado más cómoda, Electrowave le recomienda su conectores de motor de curricán de calibre 10.

Los enchufes Anderson convencionales, siempre que sean de más de 50 amperios, también son conexiones populares y eficaces, pero deben mantenerse limpios y en buen estado.

Cuando el motor esté conectado a la batería, NO conecte ningún otro dispositivo de carga por ejemplo, cargadores solares o alternadores.

Cuando no esté en uso, asegúrese de que el motor está desconectado de la batería.

CONTROL REMOTO

No intente operar el control remoto mientras esté fuera de su barco. La unidad remota es a prueba de salpicaduras pero no sumergible. No la sumerja.

Utilice el cordón suministrado para tener el control a mano siempre que sea necesario. No limpie la pantalla si tiene una capa de sal seca, arenilla o arena. Quítela suavemente con un paño para evitar arañazos.

Utilice el cordón para el cuello para mayor comodidad, pero tenga cuidado de no sumergirse cuando se incline clase a el agua.

Las 3 pilas AAA instaladas proporcionan hasta 100 horas de funcionamiento si el brillo de la retro iluminación y el tiempo de espera están en los ajustes más bajos. Consulte la sección Control remoto.

El indicador del estado de las pilas se encuentra en la esquina superior derecha de la pantalla de inicio cuando está encendido.

El compartimento de las pilas está en la parte inferior y requiere un destornillador para garantizar la máxima fiabilidad.

Mantenga baterías de repuesto y un destornillador adecuado a bordo.

OPERACIONES DEL CONTROL REMOTO

DESCRIPCIÓN BOTONES

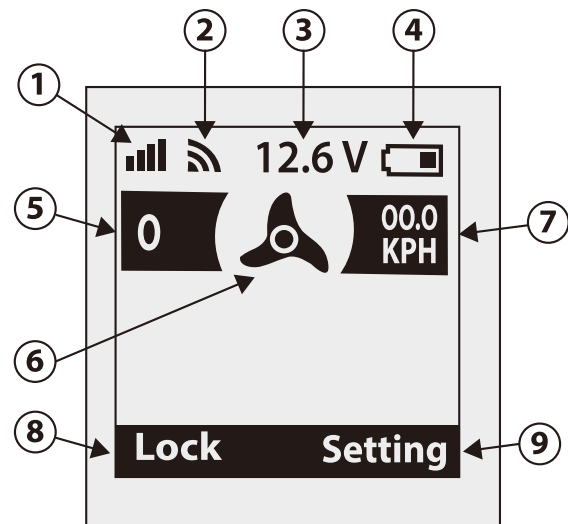
- 1 Menu izquierda.
- 2 Menu arriba.
- 3 Menu derecha, Encendido on/off.
- 4 Fijación del rumbo/curso on/off.
- 5 Menu abajo.
- 6 Menú de funciones de navegación.
- 7 Aceleración de la hélice.
- 8 Girar a la izquierda.
- 9 Arranque y parada de la hélice.
- 10 Girar a la derecha.
- 11 Desaceleración de la hélice.
- 12 Modo Crucero start/stop.
- 13 Modo de anclaje activado/desactivado.
- 14 Menú de grabación.



CONTROL REMOTO

VISUALIZACIONES EN PANTALLA

1. Intensidad de la señal GPS.
2. Intensidad de la señal 2,4G.
3. 12V Voltaje de la batería.
4. Nivel de batería del control remoto
5. Velocidad del motor 0-10
6. Arranque y parada de la hélice o velocidad de la hélice
7. Velocidad del barco (sobre el fondo)
8. Menú izquierda
9. Menú derecha



ABREVIATURAS EN PANTALLA

Inicio: Al grabar o navegar por una ruta, la posición de inicio es el comienzo de la ruta.

Fin: Al grabar o navegar por una ruta, la posición de fin es el final de la ruta.

Distancia (D1ST): Distancia desde la posición actual del barco hasta un punto de anclaje o la posición del barco y el punto más cercano en el mapa posición del barco y el punto más cercano en un trazado.

Rumbo (BRG): Dirección GPS desde la posición actual del barco a un destino objetivo, incluyendo un punto o una ruta.

Rumbo (HDG): Dirección hacia la que apunta o se desplaza la embarcación. Distancia a recorrer (DTG) Cuando se navega hacia un Spot, la distancia que falta para llegar al destino. Cuando se navega por una ruta, la distancia que hay que recorrer para llegar a la posición inicial o final de la ruta, dependiendo de la dirección en la que se navegue.

CONTROLADOR DE PEDAL

SISTEMA DE CONTROL DE PEDAL (OPCIONAL)

El pedal de control de perfil bajo se utiliza para ajustar la dirección y la velocidad. En el lado derecho de la caja de pedal.

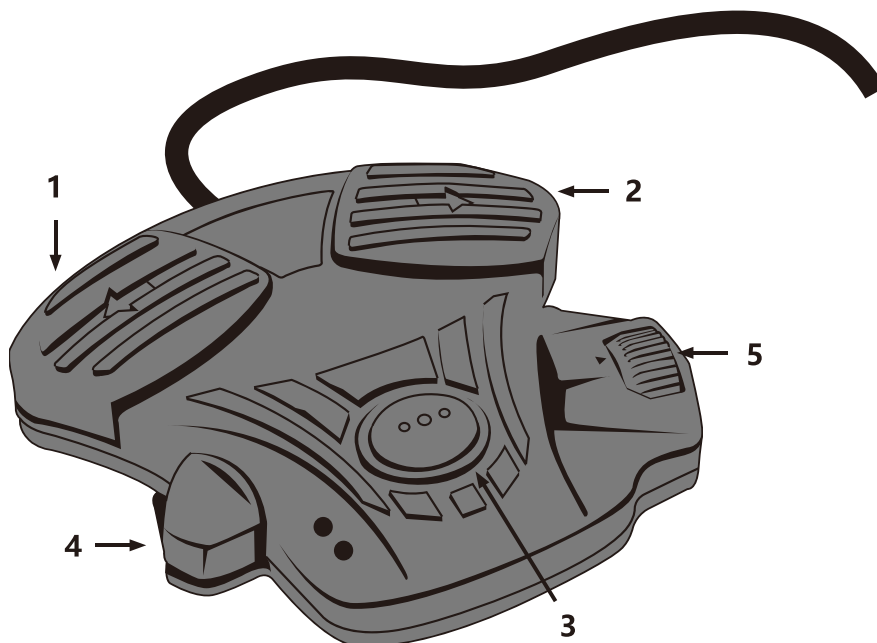
(1)Gire el motor hacia la izquierda pulsando el botón 1.

(2)Gire el motor hacia la derecha pulsando el botón 2.

(3)Utilice el talón para aplicar potencia pulsando el botón 3.

(4)Interruptor momentáneo/constante. Alternando este interruptor, el usuario puede aplicar momentáneamente, siempre que se mantenga pulsado el pedal de potencia (3) (se enciende el LED rojo adyacente), o constantemente, sin tocar el pedal de potencia (el LED verde adyacente también se ilumina).

(5)(S)Selector de control de velocidad variable.



Nota: Después de conectar el mando de pedal por primera vez, por favor, depure el Conector de salida y a continuación, vuelva a enchufar y desenchufar el cable del mando de pedal para activar el mando de pedal.

INSTRUCCIONES

ANTES DE CADA USO

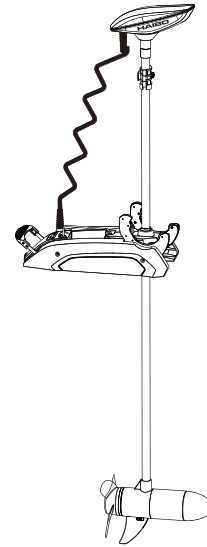
- Asegúrese de que el motor está bien sujeto a la embarcación. Asegúrese de que la batería marina de ciclo profundo está completamente cargada. (Su motor no está diseñado para ser utilizado con una batería de arranque de coche/camión).
- Compruebe que el cable de la batería no esté dañado o expuesto.
- Compruebe si hay corrosión o residuos en los terminales.
- Compruebe que el mando a distancia tiene carga suficiente (El indicador de batería del mando está en la parte superior derecha de la pantalla activa).

INSTRUCCIONES DE USO

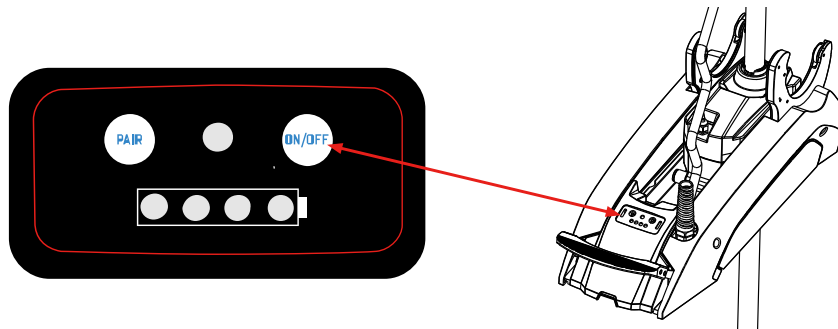
ENCENCIDO INICIAL

- Conecte el motor a una batería de ciclo de 24 V.
- Despliegue el motor.
- Asegúrese de que la palanca de bloqueo está en la posición superior.

NOTA: Su motor está equipado con un interruptor que impide que el motor funcione a menos que se encuentre en posición desplegada (vertical).



Mantenga pulsado el botón derecho (encendido/apagado) del panel del salpicadero en el conjunto de montaje hasta que se enciendan todas las luces.

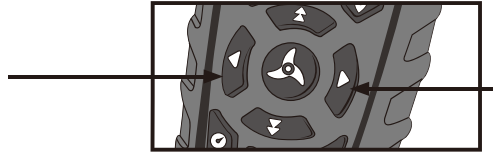


- Los cuatro LED inferiores indican el estado de la batería y se iluminan o no en verde, según la carga restante.
- El LED superior es la luz de estado de la unidad y su color variable indica estados importantes de su motor.
- Encienda el mando a distancia manteniendo pulsada la tecla roja 3 durante dos segundos .La
- unidad motora debe responder con la señal de emparejamiento. Estado de la luz VERDE.
- Cuando la unidad está encendida, la luz de estado se ilumina en AMARILLO mientras la unidad busca señales de satélite. Los mejores resultados de satélite se obtienen al aire libre, lejos de edificios altos, puentes, etc.
- Cuando la unidad establece una conexión de señal de satélite, normalmente en unos segundos, el LED de estado parpadea en verde y luego se ilumina en verde fijo. La unidad puede ser operada por el pedal opcional (cuando el cable está conectado) en este momento.

INSTRUCCIONES DE USO

CALIBRACIONES & PREFERENCIAS.

- El control remoto puede pedirle ahora que calibre la dirección activando la tecla gris Girar izquierda o derecha para que establezca el registro de la dirección. Sólo tardará unos 10 segundos.



- Pulse de nuevo esa tecla roja para activar el Menú principal. Utilice las teclas azules contiguas arriba/abajo para desplazarse por los menús de configuración.



- Con la flecha azul hacia abajo, desplácese hasta el tamaño de la embarcación y configure los detalles de la misma. Esto ayuda a su motor a aplicar la cantidad justa de potencia inicial a la hélice en todo momento.
- Embarcación pequeña = menos de 3m
- Embarcación mediana = 3m-4m
- Embarcación grande = 4m+
- Seleccione el tamaño del barco con la tecla roja, bloquéelo y vuelva al menú de ajustes, de nuevo con la tecla azul.

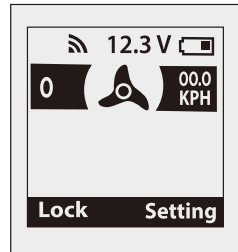


- Desplácese hasta Unidades y marque métrico o imperial; pulse la tecla roja para confirmar. Por defecto es métrica. Pulse la tecla azul izquierda para volver al menú principal y continúe desplazándose hacia abajo.
- En el menú Retroiluminación, ajuste el Tiempo de espera y el Brillo con la tecla roja Confirmar.
- Cuanto más y más brillante esté iluminada la pantalla del control remoto, menor será la duración de la batería del control remoto.
- Cuanto más brillante sea el día, más brillante será la pantalla; opte por una retroiluminación tenue para conservar la visión en la noche.
- En el menú Retroiluminación, ajuste Apagado Automático para seleccionar entre 15 minutos y 120 minutos. El apagado automático actúa cuando Remate ha estado inactivo durante el tiempo estipulado.

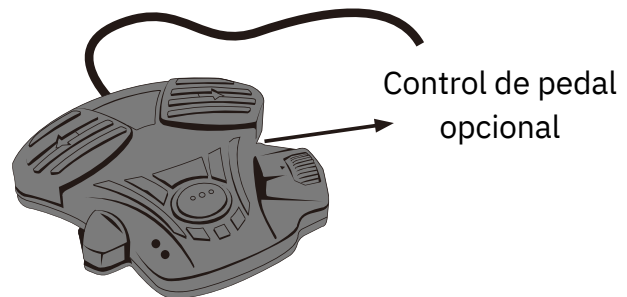
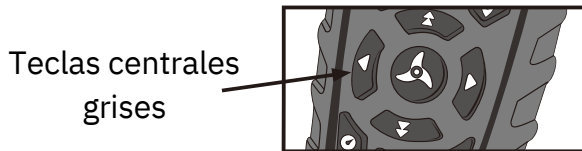
INSTRUCCIONES DE USO

MODO MANUAL - VISUALIZACIÓN EN PANTALLA

En este modo, el área de visualización de la función remota está en blanco. La luz de estado de la unidad base es VERDE. El motor puede funcionar con control remoto y pedal opcional. El pedal opcional puede conmutarse a constante o momentáneo. Los botones 7, 8, 9, 10 y 11 controlan la hélice la velocidad y la dirección.



Las cinco teclas grises centrales controlan el funcionamiento en Modo Manual. La luz de estado se ilumina en VERDE en Modo Manual cuando se controla por mando y/o pedal opcional.



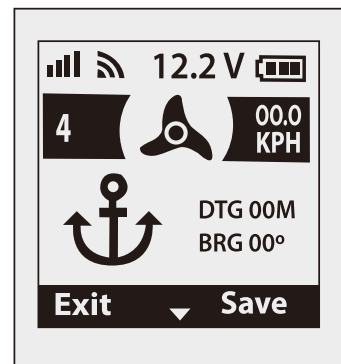
En el control remoto por defecto en arranque es el nivel de potencia cero, hélice parada.

- Las flechas grises hacia arriba y hacia abajo aumentan y reducen progresivamente la potencia entre cero y nivel 10. Cada cambio de incremento produce un breve tono de notificación desde la unidad base
- Las teclas de giro izquierda y derecha de control remoto y Pedal funcionan mientras se mantienen pulsadas, hasta un máximo de de siete segundos. Para seguir girando, vuelva a mantenerlas pulsadas.
- El botón central de la hélice aplica/altera la potencia a la hélice y produce un tono al parar/arrancar.
- Aplique siempre la potencia gradualmente para un funcionamiento suave.
- Los controles de pedal opcionales también funcionan junto con el modo manual, luz de estado VERDE.

INSTRUCCIONES DE USO

MODO ANCLA

Pulse Modo Ancla (Tecla 13) y el motor entrará en modo de anclaje, refiriéndose a la posición satélite en la que se activó la tecla. El motor propulsará el barco de vuelta a la posición, precisión nominal 2m en condiciones favorables. La luz de estado es AZUL. La pantalla de funciones muestra la distancia punto de anclaje, rumbo de la señal de satélite hasta el punto de anclaje. Pantalla de menú: Exit=salir del modo Guardar = guardar el punto de anclaje actual. Pulse para salir. Para guardar un punto de anclaje actual en la memoria, asegúrese de que Guardar aparece en la pantalla del menú y pulse la tecla 3. Se pueden guardar hasta 16 puntos.



No confíe en el Modo Ancla como único medio de fondeo de su embarcación. El Modo Fondeo es para mantener la posición a corto plazo en condiciones ligeras y no se debe confiar en él para mantener la posición de la embarcación en condiciones de corriente, viento, tiempo o marea significativas.

El Reglamento Internacional para Prevenir los Abordajes (Colregs) considera que un buque en Modo Ancla está «navegando» y debe mostrar las luces apropiadas y practicar las prácticas pertinentes para evitar los abordajes.

No utilice el Modo Ancla en canales o canales de navegación muy transitados.

El Modo Ancla es la Tecla 13, en la parte inferior central, con el icono del ancla.

Pulse una vez para activarlo; el tono de alerta debe sonar, la luz de estado debe brillar en AZUL fijo y la embarcación debe permanecer a menos de 2 m del ancla. El barco debe acercarse a menos de 2m del punto donde pulsó la tecla de anclaje.

Es preferible reducir la velocidad antes de entrar en Modo Fondeo para evitar sobrepasar el blanco para evitar sobrepasar el objetivo, ya que el motor de su motor vuelve a la posición exacta en la que se activó la tecla.

Para salir del Modo Fondeo y volver al Modo Manual, pulse de nuevo la tecla de Fondeo 13. Sonará el tono de alerta de salida y la luz de estado se iluminará en VERDE. La potencia en modo manual se ajustará al último valor utilizado en el modo de anclaje.

Se pueden realizar ajustes de reposicionamiento en Modo Manual - luego pulse la tecla Ancla de nuevo para anclar en su nueva ubicación.

Su motor puede guardar hasta 16 puntos y volver a ellos en cualquier momento si están a menos de 1 km de distancia. Vea la sección de Instrucciones control remoto para más detalles.

INSTRUCCIONES DE USO

MODO PILOTO

La tecla de modo piloto es la tecla 4 (con el icono de la brújula).

El modo Piloto puede conmutarse entre:

Heading mode (la dirección en la que el Motor cuando se activa el modo Piloto).(está activada).
El área de funciones de la pantalla muestra: Icono de rumbo, rumbo objetivo del motor.

Course mode (el rumbo «verdadero» tal y como aparecería en una carta náutica o en la pantalla de un plotter GPS).

Puede elegir entre Rumbo y Rumbo seleccionando en el menú Fix, en la sección Settings bajo la tecla Roja.

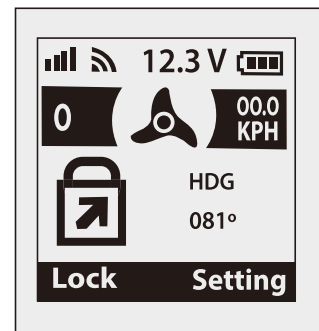
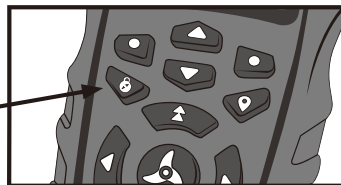
Puede utilizar las teclas de dirección grises izquierda o derecha de su control remoto o los pedales izquierdo o derecha de un mando de pedal opcional para ajustar el Rumbo.

Para salir del Modo Piloto, simplemente pulse de nuevo la tecla de modo Piloto.

Los controles de pedal también funcionan en modo Piloto.

Aprenda a manejar el Control de Crucero en modo Rumbo o Rumbo consultando la sección de instrucciones detalladas del control remoto.

Tecla 4 Modo piloto



VELOCIDAD

Las lecturas de velocidad que se muestran en la unidad de control remoto indican la velocidad sobre el fondo o «velocidad sobre el suelo» y no reflejan la velocidad real de la embarcación en el agua. Las velocidad se ve afectadas por el viento, las mareas, las corrientes, la acción de las olas y muchas otras variables.

MODO CURSO

(el rumbo «verdadero» tal y como aparecería aparece en una carta náutica).

Área de funciones de la pantalla:

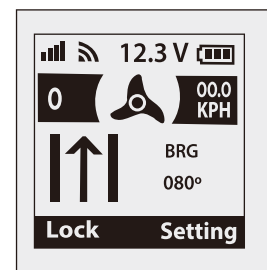
Icono de modo de rumbo, demora del rumbo desde el barco.

Elija entre rumbo y curso seleccionando la sección de ajustes bajo la tecla roja 3,luego menú fijar.

Puede utilizar las teclas grises izquierda o derecha para reajustar el rumbo o el curso. Una nueva dirección de rumbo aparecerá en la pantalla del mando

Para salir del modo Piloto, simplemente pulse de nuevo la tecla de modo Piloto.

Los controles de pedal también funcionan en modo Piloto.

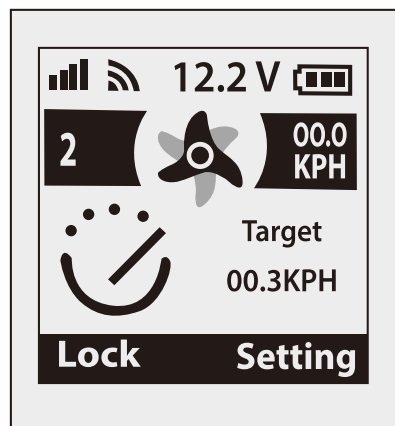


CONTROL DE CRUCERO

Pulse la tecla de crucero 12 para entrar o salir de este modo. En este modo, el motor funcionará a una «velocidad sobre el fondo», es decir, la velocidad en relación con el fondo - no la velocidad en relación con la corriente, el viento, la marea u otros efectos sobre el barco mientras se desplaza por el agua. Pantalla Área de funciones muestra: velocidad objetivo actual.

Para ajustar la velocidad en modo crucero, pulse las teclas grises Speed Up o (teclas 7 y 11). La velocidad sobre el fondo aumentará o disminuirá en 0,2kmh por cada pulsación de tecla.

Nota: La función de crucero no puede iniciarse cuando la hélice no gira. La función de crucero puede funcionar simultáneamente con el modo Navegación o Modo Rumbo.



GRABACIÓN DE RUTAS

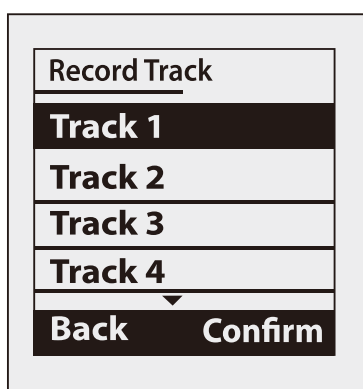
Su motor puede grabar 16 rutas, cada una de hasta 5 km de longitud. Para grabar una ruta, pulse la Tecla 14. Seleccione el número de ruta y Confirme la función: Distancia grabada. Símbolo de grabación Pantalla de menú: Seleccione Salir para abortar la grabación de la ruta Seleccione Finalizar para guardar la ruta grabada actual. El control remoto le pedirá que asigne un número del 1 al 16 a la ruta guardada.

Para borrar una pista existente, asigne la nueva pista guardada a ese número; es decir, sobrescribir para borrar. La ruta se graba pero la velocidad no se guarda. La luz de estado es AZUL.

NOTA: Puede grabar una pista mientras su motor está simultáneamente en Modo Crucero.

NOTA: Puede grabar una pista mientras su motor está simultáneamente en Modo Crucero (Tecla 12) y en Modo Rumbo/Curso.

NOTA: El Modo FONDEO y Grabar rutas no pueden funcionar simultáneamente.



MODO NAVEGACIÓN

Cuando entre o reanude el Modo Navegar, asegúrese de que no hay peligros tales como bajíos, enganches o rocas en la trayectoria directa entre su barco y el Spot o ruta hacia el que está navegando.

Si hay un puente o una vía navegable rodeada de edificios altos entre su embarcación y el Spot o Track, su motor también puede perder la señal del satélite y no seguir su rumbo de navegación. Mantenga una velocidad segura y una vigilancia adecuada en todo momento cuando se encuentre en el Modo de Navegación.

El modo Navegación permite al usuario seguir con precisión una ruta guardada, giro a giro, de hasta 5 km de longitud. Navega junto con el modo Crucero para conseguir 6 nudos, velocidad perfecta del señuelo. Seleccione el modo Navegación, Tecla 6, para habilitar su motor para navegar de vuelta a un Spot guardado a menos de 1 km de distancia.

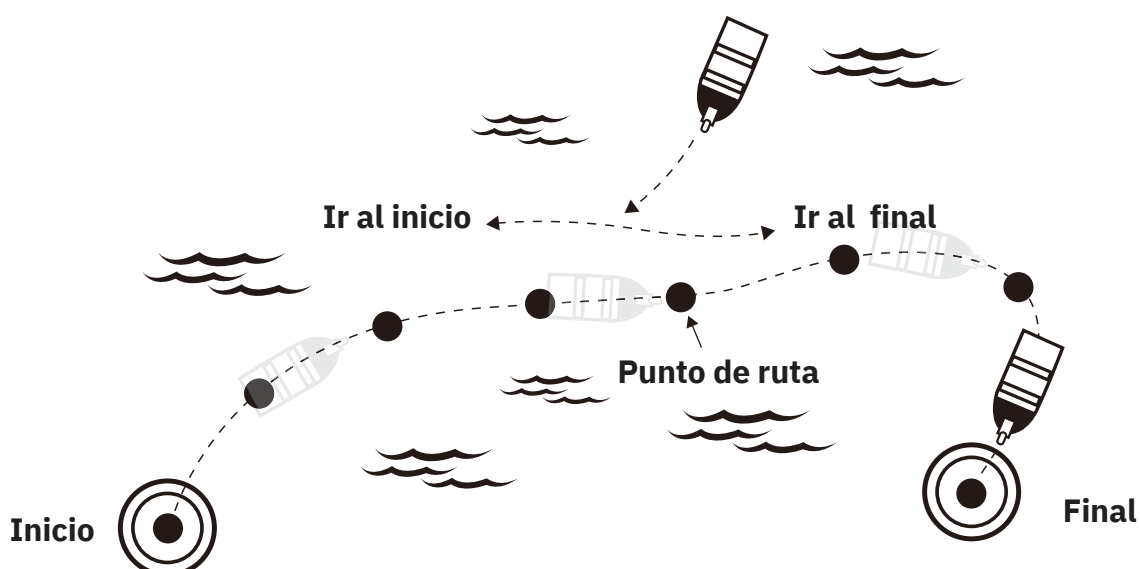
Para navegar de vuelta a un Spot guardado, pulse la Tecla 6 para entrar en modo Navegación, luego use las teclas Menú para seleccionar el número de Spot guardado (a menos de 1km), pulse confirmar, seleccione la velocidad, encienda el motor y navegará hasta ese punto. Una vez alcanzado, entrará en modo Anclado. La pantalla de funciones muestra Spot #, Distancia a, Rumbo a. La pantalla de menú muestra: Atrás, Confirmar.

Para navegar de vuelta a una Ruta guardada y seguirla, pulse la Tecla 6 para entrar en modo Navegación. A continuación, utilice las teclas Menú para seleccionar el número de Ruta, pulse Confirmar, seleccione el camino a seguir (inicio/final) (inicio/final), y su motor navegará hasta el inicio/final de esa Ruta. Una vez final del recorrido, el motor entrará en modo anclado. También puede seleccionar otros modos de finalización en el menú Ajustes.

NOTA: Puede navegar hacia o desde una pista o un spot Su motor seguirá una pista grabada desde cualquiera de sus extremos invirtiendo el inicio de la pista. El área de función de la pantalla del control remoto mostrará la longitud de Ruta restante. Cada una de las 16 pistas grabables puede tener una longitud máxima de 5km.

NOTA: Puede detener el progreso a lo largo de la ruta seleccionada en cualquier momento dejando de aplicar energía. Puede desviarse de la ruta seleccionada pulsando de nuevo la tecla Navigate para salir del modo de navegación y entrar en el modo manual o en el modo de anclaje para salir del modo de navegación y entrar en el modo manual o en el modo de fondeo, p. ej., para pescar un pez.

Para reincorporarse a su ruta, pulse Navegar de nuevo, seleccione su número de ruta, Confirme, aplique energía y su motor le llevará de vuelta al punto más cercano de su ruta y reanudará la navegación.



MANTENIMIENTO

DESPUÉS DEL PRIMER USO

Los cascos pueden flexionarse durante el funcionamiento en aguas agitadas y las tuercas y pernos de montaje .

- Compruebe que el control de velocidad está apagado.
- Desconecte el motor de la batería.
- Si está instalado un soporte de liberación rápida de nylon, retire el cable en U de bloqueo de la placa de liberación rápida y levante todo el motor.
- Para una placa de liberación rápida de aleación: Retire las placas laterales del conjunto de montaje de la base, compruebe la tensión de las tuercas y tornillos que sujetan la placa superior al conjunto de montaje de la base y la placa inferior a la cubierta de proa o al cañón de su embarcación a la cubierta de proa o a la borda de la embarcación. Reapriete si es necesario.
- Para montaje permanente: Retire las placas laterales del conjunto de montaje de la base, compruebe la tensión de las tuercas y tornillos que sujetan la base de montaje a la cubierta de proa de la embarcación. Reapretar si es necesario.

DESPUÉS DE CADA USO

- Compruebe que el mando a distancia está apagado. Desconecte el motor de la batería. Recargue la batería lo antes posible. Enjuague su motor con un ligero chorro de agua dulce, incluso después de usarlo con agua dulce. Concéntrese en las zonas en las que la sal, la suciedad y los fragmentos de algas puedan alojarse en la hélice, la carcasa del motor, el eje compuesto, la caja de giro, etc. de la hélice, la carcasa del motor, el eje compuesto, la caja giratoria, el collarín de profundidad y las partes expuestas del conjunto de montaje en cubierta.
- Limpie estas zonas con un paño empapado en agua jabonosa tibia y deje secar.
- Aplique una ligera capa de silicona que no manche, un spray lubricante o lanolina para proteger y lubricar las piezas expuestas. Limpie con un paño suave y seco.
- Guarde el motor desconectado de la batería.
- Limpie ligeramente el mando a distancia con un paño suave y húmedo, prestando especial atención a la pantalla y al teclado. Déjelo secar y guárdelo donde lo recuerde para la próxima vez.
- Limpie ligeramente el pedal con un paño suave y húmedo.
- Si la embarcación se guarda en el exterior, retire el motor y guárdelo en un lugar fresco y seco.
- Si el motor está montado en la embarcación al aire libre, protéjalo de la luz solar y de los elementos con una lona la luz solar y los elementos con una lona u otra cubierta.

MANTENIMIENTO PERIODICAMENTE DURANTE LA TEMPORADA

Desconecte el motor de la batería. Inspeccione los terminales y cables de la batería en busca de signos de corrosión. Elimine la acumulación con un cepillo de alambre pequeño y trate con un spray anticorrosión.

Aplique un recubrimiento de silicona, lanolina o cera de carnauba al eje de material compuesto para garantizar un funcionamiento libre a través de la caja de giro a través de la caja de giro.

Retire las cubiertas laterales izquierda y derecha del conjunto de montaje en cubierta con un destornillador de cabeza Phillips y remover cualquier suciedad, sal, barro... Enjuague con agua fría, deje secar y aplique grasa marina a todas las superficies.

Enjuague con agua fría, deje secar y aplique grasa marina a todos los puntos de fricción, como el mecanismo de estiba y despliegue.

Compruebe si hay tornillos/pernos sueltos, fijaciones en el conjunto de montaje en cubierta y en la placa superior de liberación del chasis superior. Reapretar si es necesario.

Desmonte el motor de la placa de liberación rápida inferior y compruebe el apriete de los pernos contra la cubierta de proa o la borda de la embarcación de su embarcación. Reapriete si es necesario.

Compruebe el estado de las baterías del control remoto en busca de corrosión o fugas. Sustituir si se sospecha.

FIN DE TEMPORADA, ALMACENAMIENTO A LARGO PLAZO

Desconecte el motor de la batería.

Inspeccione los terminales de la batería y los cables en busca de signos de corrosión. Elimine los restos con un cepillo de cerdas y aplique un spray anticorrosión.

Desconecte el pedal de control.

Retire las pilas del mando a distancia.

Desmonte el motor de la embarcación y guárdelo en un lugar fresco, seco y alejado de temperaturas extremas. Cubra su motor para evitar la acumulación de polvo y suciedad.

RESOLUCIÓN DE PROBLEMAS

Un número significativo de problemas pueden ser causados por una interrupción en el suministro de energía a su motor, una inspección cuidadosa de su batería de ciclo profundo, cableado y configuración debe ser completada antes de asumir que existe una falla en su motor.

SIN POTENCIA / POTENCIA REDUCIDA

NOTA: Su motor está equipado con un interruptor de inclinación que impide que el motor funcione a menos que se encuentre en posición desplegada (vertical).

- Compruebe que la conexión de la batería no está invertida (polaridad invertida).
- Compruebe que la batería de ciclo profundo está completamente cargada.
- Compruebe que los terminales y las conexiones estén bien sujetos y no sueltos.
- Compruebe que los bornes y las conexiones no presentan daños, corrosión o acumulación de residuos.
- Si se ha extendido el cable de la batería, asegúrese de que se ha utilizado el cable de calibre correcto (consulte la tabla en la página 15 del manual)
- Desmonte la hélice y compruebe que no se haya acumulado algas / hilo / maleza o cualquier otro residuo.
- Compruebe que el pasador de la hélice (pasador de seguridad) está en su sitio.
- El motor emite un ruido de chirrido (PÓNGASE EN CONTACTO CON UN REPARADOR)

RUIDO O VIBRACIÓN PROCEDENTE DEL MOTOR

Compruebe que la hélice está bien apretada y que el pasador de seguridad está en su sitio. Retire la hélice y compruebe que no se haya acumulado hilo de pescar, algas u otros residuos. Compruebe que la batería marina de ciclo profundo está completamente cargada.

EL MOTOR NO FUNCIONA A VELOCIDAD VARIABLE

Compruebe que la batería de ciclo profundo está completamente cargada.
Compruebe que los terminales y las conexiones están bien apretados y no están sueltos.
Compruebe que los terminales y las conexiones no presentan signos de daños, corrosión o acumulación de residuos.
Compruebe que el motor está encendido y que la batería del control está correcta.

RESOLUCIÓN DE PROBLEMAS

EL MOTOR TIENE DIFICULTADES PARA GIRAR

Compruebe si el cable de alimentación enrollado desde la base hasta el cabezal del motor está enredado o anudado alrededor del eje. Parar, seleccione el modo manual y desenrede o levante el eje del collarín de la caja de giro y gírelo manualmente para desenredar.

EL MOTOR NO SE MANTIENE EN MODO ANCLA

Compruebe las señales de satélite en la pantalla del mando a distancia y el mando a distancia para establecer la conexión y la recepción vía satélite.

Compruebe el emparejamiento del mando y el motor.

Compruebe que el punto de anclaje está a menos de 1 km de la posición actual (la distancia debe aparecer en la pantalla del control remoto)

Compruebe que la batería tiene suficiente carga (el voltaje aparece en la línea superior de la pantalla del mando a distancia). Compruebe que el cable de alimentación superior no esté enredado.

Compruebe que el mando a distancia funciona correctamente.

Compruebe que las condiciones de corriente y marea están dentro de los parámetros de funcionamiento del motor.

DIFICULTAD PARA DESPLEGAR O ESTIBAR

Asegúrese de seguir el proceso correcto de despliegue y estiba (consulte la sección Estiba y despliegue de este manual).

Compruebe si hay obstrucciones en el conjunto de montaje.

Lubrique el eje con lubricante en spray. Concentre el spray en el área donde el eje atraviesa caja de giro.

Limpie cualquier residuo del soporte de montaje.

Retirar las cubiertas laterales del soporte de montaje y aplicar grasa marina a las partes móviles del sistema de estiba/desestiba.

CONTROL REMOTO

Pantalla de control remoto en blanco no operativa 3 x AAA baterías pueden necesitar reemplazo.

Mensaje en pantalla «No hay conexión»

1. Compruebe que la unidad base está encendida y que la luz de estado es VERDE, Pruebe a reiniciar la base y el mando a distancia apagando y reiniciando cada uno.
2. Compruebe el emparejamiento del mando a distancia con la unidad base pulsando el botón izquierdo «Emparejamiento» de la base cuando el mando a distancia está encendido. Los pitidos indican que se ha establecido el emparejamiento.

CONTROL OPCIONAL DE PEDAL

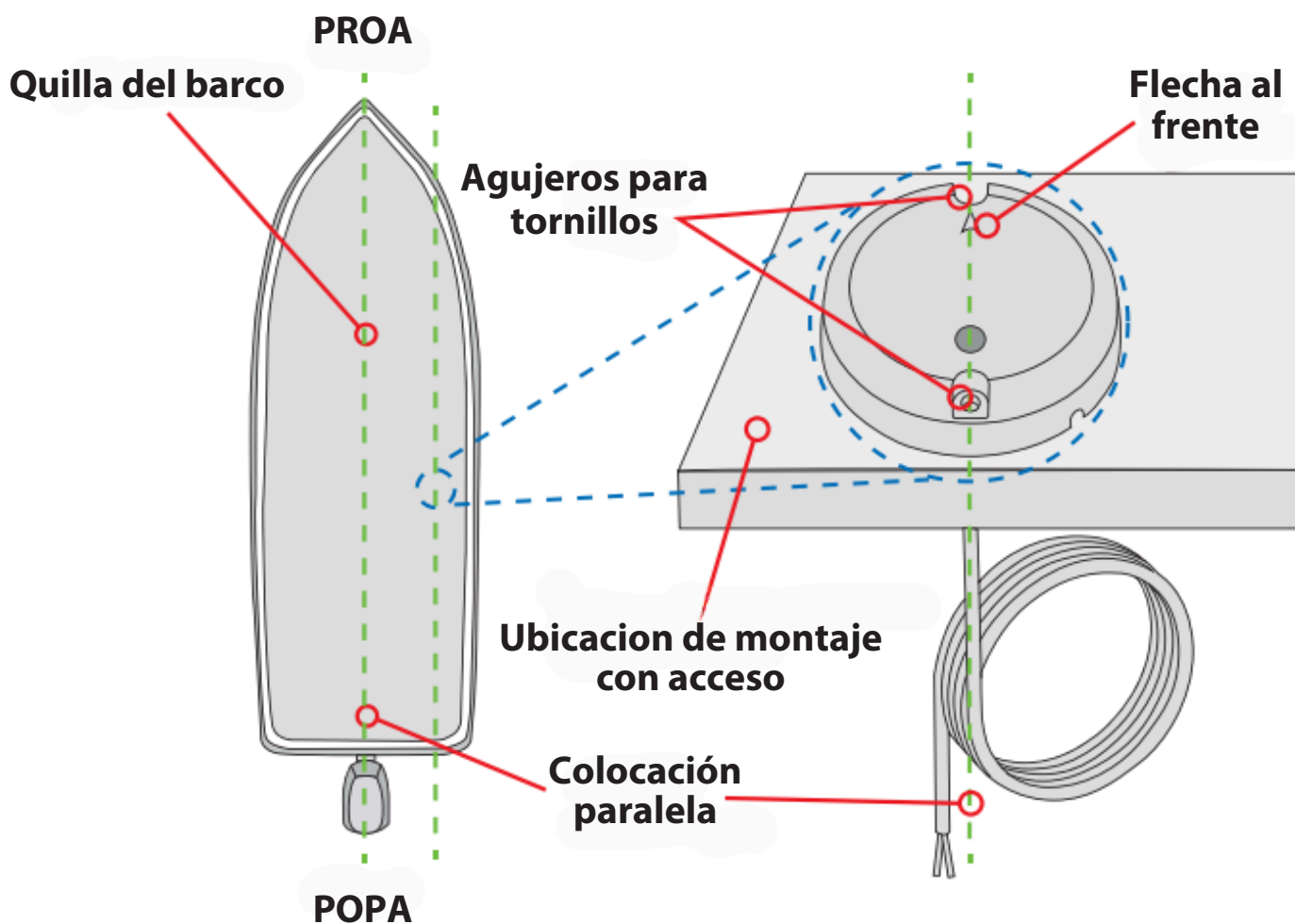
- Compruebe que el mando a distancia está seleccionado en modo manual. Compruebe que el enchufe del cable del pedal de control está bien conectado y bloqueado. Compruebe que no haya suciedad que pueda afectar al funcionamiento de los controles de pedal y a las conexiones de los cables.
- Compruebe que el dial de control de velocidad no está puesto a cero.
- Reinicie la unidad base y vuelva a comprobar.

MANTENIMIENTO DEL MOTOR ELÉCTRICO

Cuando llegue el momento de revisar su motor eléctrico, le recomendamos que recurra a un Servicio Técnico Autorizado.

INSTALACIÓN

1. Instale la unidad del sensor a una distancia de más de 1 m del motor de pesca de arrastre. Posición hacia la popa del barco.
2. La flecha de la tapa debe apuntar hacia la proa de la embarcación.
3. El eje de los dos orificios de los tornillos debe ser paralelo a la quilla de la embarcación.
4. instale el sensor en una superficie plana y horizontal. No lo coloque sobre una superficie inclinada.
5. Asegúrese de que no haya cables de alta corriente ni objetos que contengan hierro a menos de 15 cm del sensor.
6. Los tornillos de acero inoxidable son la mejor opción para la fijación.



TENGA EN CUENTA:

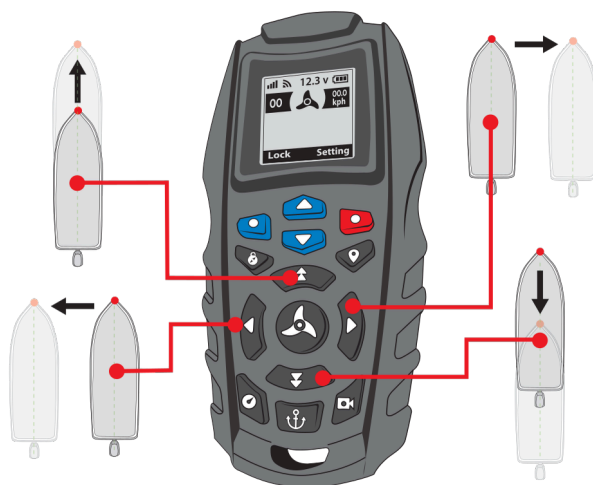
Nuestra empresa no acepta ninguna responsabilidad por lesiones personales o daños a la propiedad causados durante la instalación de este accesorio de motor. Use ropa protectora adecuada y protección para los ojos y la cara. Evite el contacto y/o la inhalación de polvo de fibra de vidrio o virutas de aluminio.

CONEXIÓN

1. CONEXIÓN DIRECTA (sin pedal): Conecte el cable de señal del sensor de rumbo directamente a El terminal de conexión en la base del motor de arrastre. Este terminal es el mismo cable que se conecta a un pedal opcional.
2. CONEXIÓN DEL CABLE DIVISOR (con un pedal): Para conectar simultáneamente un pedal, utilice el Cable divisor incluido. Conecte el terminal único del cable divisor directamente al terminal de conexión en la base del motor de pesca. Luego, conecte el cable del pedal a una rama del cable divisor y conecte el cable del sensor de rumbo al terminal restante.

INSTRUCCIONES DE FUNCIONAMIENTO

1. DESPLIEGUE: Asegúrese de que el cable helicoidal no esté enrollado alrededor del eje del motor ni retorcido al bajar al agua. Encienda el motor de arrastre y el sensor de rumbo estará operativo
2. FUNCIÓN DE DESEENROLLADO: Si el cable helicoidal gira más de 360° en la misma dirección al utilizarlo En los modos de rumbo fijo, rumbo fijo, navegación automática y fondeo, el sensor de rumbo iniciará una operación de desenrollado. Durante esta operación, el motor se detendrá temporalmente y se desenrollará. El motor eléctrico reanudará su funcionamiento al finalizar.
3. FUNCIÓN JOG: Cuando el motor de arrastre está en modo ancla, el usuario puede presionar el botón de aceleración (adelante), desaceleración (atrás), giro a la izquierda (izquierda) y giro a la derecha (derecha) en el control remoto para operar y dirigir la función de avance lento. Las cuatro direcciones de avance lento actúan como coordenadas relativas a la dirección actual de la embarcación. Con cada pulsación, el motor de arrastre se mueve en incrementos de 1 metro. El usuario puede pulsar la misma dirección de forma continua para acumular una distancia de hasta 10 metros.



LUCES INDICADORAS:

LUZ BLANCA ---- PARPADEO RÁPIDO ----- INICIÁNDOSE

LUZ VERDE ----- PARPADEO LENTO ----- FUNCIONAMIENTO NORMAL

LUZ VERDE ----- PARPADEO RÁPIDO ----- ÁNGULO DE INCLINACIÓN EXCESIVO

LUZ AZUL ----- PARPADEO LENTO ----- CALIBRACIÓN DEL MAGNETÓMETRO

LUZ ROJA ----- PARPADEO LENTO ----- INTERRUPCIÓN DE LA COMUNICACIÓN

LUZ ROJA ----- PARPADEO RÁPIDO ----- SENSOR ALTERADO O DAÑADO

SENSOR DE RUMBO ALTA PRECISIÓN.

Todas las funciones de calibración del sensor de navegación están precalibradas de fábrica.

En ocasiones, en entornos con fuertes campos magnéticos, por ejemplo, el sentido de la orientación del sensor de navegación puede desviarse, por lo que será necesario utilizar la función de calibración.

Consulte las instrucciones de calibración que se indican a continuación:

- Abra la página de configuración y seleccione «Calibración».
- Seleccione «Magnetómetro externo» para iniciar la calibración. Aparecerá una barra de progreso en la pantalla. Deberá girar la embarcación dos vueltas completas en sentido horario o antihorario hasta que la barra de progreso muestre «Completo».



LUCES INDICADORAS:

LUZ	PARPADEO	SIGNIFICADO
Verde	Parpadeo lento	Funcionamiento normal
Verde	Parpadeo rápido	El ángulo de inclinación es demasiado grande
Azul	Parpadeo lento	Calibración del magnetómetro en curso
Roja, Verde y Azul	Parpadean alternativamente	Calibración del giroscopio/acelerómetro en curso
Roja → Verde	Rojo parpadeo rápido → Verde parpadeo lento	Fallo en la calibración
Verde	Parpadeo rápido → luego parpadeo lento	Calibración correcta
Roja	Parpadeo lento	Pérdida de comunicación
Roja	Parpadeo rápido	Error del sensor